

型式 CRV4A...

# RV-4 センサ

# ホイールベクトルセンサ

実車ホイール全ての姿勢と5軸の方向を同時測定:

- ・ ホイールの全ての動きを測定(回転を除く)
- ・ 堅牢な設計
- ・取付けが簡単で迅速
- ・スリップ角センサの追加が可能(オプション)
- ・耐性:飛沫水、エンジンオイル、不凍剤



#### 概要

RV-4センサは、車両に対するホイールの姿勢(座標)を測定する ために設計されたシステムです。

このセンサは、ホイールの軸の回転を除き、ホイールの全ての動きに追従します。 正確な位置と十分なサンプリングレートによって、テストドライブに於けるホイールの運動のシミュレーションが可能です。

RV-4センサは5個の高精度アブソリュートエンコーダから成り、これらのエンコーダは総合的に車両に対するホイールの姿勢(座標)を測定します:ステア角、キャンバー角、X方向運動、Y方向運動、Z方向運動。

RV-4センサにホイール6分力計を併用することによって、ホイールの力とトルクを同時に測定することが可能です。

ホイールの速度測定には、オプションのホイールパルスセンサを 使うことができます。

## アプリケーション

RV-4センサを使い、以下の各種車両テストが可能です。

- 制動時の重量移動とスプリング運動
- コーナリング時のキャンバー角の変化
- 動的な自動ステアリング特性
- タイヤの歪
- 制動時、加速時のホイール位置の変化
- 後輪のトラッキング
- シミュレータテストのためのテスト走行の記録

上記テストの測定結果は以下の作業の基本となります。

- ホイールハウスのクリアランス測定と設計
- シャーシの開発と改良
- スプリングとショックアブソーバの開発
- ホイールのトー角とキャンバー角の調整
- タイヤ開発
- ドライバ支援システムのテスト

※データシートの記載内容は予告なく変更される場合がございます。 購入時には日本キスラー(同)までお問合せください。



## 技術データ

性能仕様		
測定範囲		
X軸	mm	±150
Y軸	mm	±150
Z軸 <sup>1)</sup>	mm	±200
キャンバー角	0	±10
ステア角	0	±45
測定精度		
X軸	mm	±1
Y軸	mm	±0.7
Z軸	mm	±1
キャンバー角	0	±0.2
 ステア角	o	±0.1
再現性		
X軸	mm	±0.5
Y軸	mm	±0.5
Z軸	mm	±0.5
キャンバー角	0	±0.1
 ステア角	0	±0.05
サンプリングレート	Hz	125

<sup>1)</sup> Z軸の全測定範囲 (±200 mm)を使用した場合、X軸とY軸の最大測定範囲は制限されます。

## システム仕様

ン人アム仕様		
電源	V	10 ~ 28
消費電力12 V		
センサ1個接続時	W	8
 センサ2 個接続時	W	11
温度範囲		
使用時 (環境温度)	°C	<b>−20</b> ~ 60
保管時	°C	-40 ∼ 85
相対湿度 (結露なし)	%	5 ~ 80
保護等級 (ケーブル接続時)		
センサ		IP67
エレクトロニクス		IP30
寸法 (LxWxH)		
センサアーム	mm	図1、2
エレクトロニクス	mm	180x125x95
重量		
1 x センサ + 1 x ホイール取付	kg	≒12
+ 4箇所サクションホルダ		
2 x センサ + 2 x ホイール取付	kg	≒20
+ 8箇所サクションホルダ		
センサの移動質量	kg	≒2.5

<sup>2)</sup> 全ての入出力は過電圧および短絡から保護されています。

# 信号出力2)

アナログ (RV-4)		
X、Y、Z軸	V	-10 ∼ 10
初期設定	mV/mm	60
ー キャンバー角	V	-10 ∼ 10
初期設定	mV/°	1,000
ステア角	V	-10 ∼ 10
初期設定	mV/°	200
DAコンバータ分解能 16ビット	mm	<0.005
(初期設定)	۰	<0.002
調整可能なフィルタ時間		フィルタなし
または、	ms	16 ~ 1,024

## インタフェース

CAN	2.0B
(モトローラまたはインテルのフォーマット)	
USB (フルスピード)	2.0
RS-232C	可



# measure. analyze. innovate.

寸法

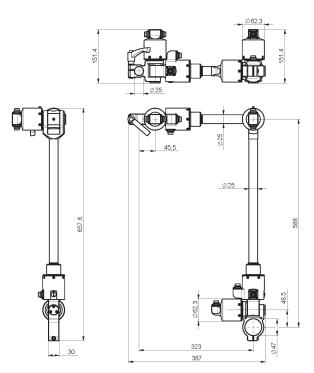


図1: RV-4 センサの寸法(乗用車用)

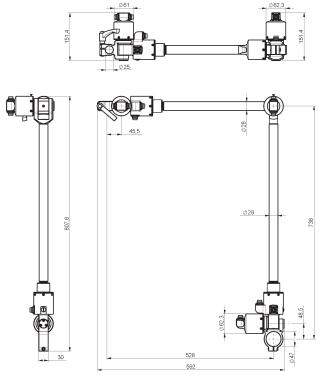


図 2: RV-4 センサの寸法(トラック用)

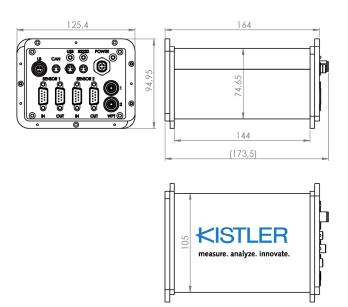


図 3: RV-4プロセッサの寸法

#### 取付

RV-4センサは、付属のホイール取付けユニットとコレット(参照:標準付属品)を使用して車両に取付けます。オプションのサクションホルダ(参照:アクセサリ-別途発注)を使用すると効果的にしっかりと取付けができます。



図 4: WPTセンサと組み合わせたRV-4センサの前輪取付け

Page 3/4



### measure. analyze. innovate.

<ul> <li>標準付属品 CRV4A10(乗用車用)</li> <li>センサケーブル、長さ = 5 m</li> <li>配線ケーブル、長さ = 1 m</li> <li>オープンエンドレンチ 10/13</li> <li>六角レンチセット SW2-8</li> </ul>	型式 18012992 55064336 55061923 55061932	<ul><li>・センタリングスター(5穴)</li><li>・センタリングスター(4穴)</li><li>・センタリングスター(3穴)</li><li>・センタリングスター用プラスチックねじ</li><li>・キャリーケース</li></ul>	18012422 18012423 18012424 55062277 65020334
・ホイール取付けユニット D180 ・コレット 17 mm	55064168 22000263	<b>アクセサリ</b> (別途発注ください)型式	
・コレット 19 mm ・コレット 21 mm	22000264 22000265	<ul> <li>RV-4用の4個のサクションホルダ1個</li> <li>RV-4用の8個のサクションホルダ2個</li> </ul>	18012520 18012519
・ 六角ドライバー Tハンドル 5x200	55061933	・ ホイール取付け (WPTセンサ)	18012541
・センタリングスター(5穴) ・センタリングスター(4穴)	18012422 18012423	<ul><li>ホイール取付け (SF、HF)</li><li>・ホイール取付け (SL)</li></ul>	18012533 18012534
・センタリングスター(3穴) ・キャリーケース	18012424 65020334	* トラック用の付属品もご要望に応じます。	

標準付属品 CRV4A11(乗用車、RV-4使用)	型式
・RV-4 プロセッサ	55064170
・センサケーブル、長さ = 5 m	18012992
<ul><li>配線ケーブル、長さ = 1 m</li></ul>	55064336
・RS-232Cケーブル、長さ = 2 m	18012469

CANケーブル、長さ = 2 m

・ 六角レンチ、Torx T8

USBケーブル、長さ = 2 m
 電源ケーブル、長さ = 2 m
 リフトウェアおよび取扱説明書を収めたCD
 18012483
 18012367
 55082182

ソフトウェアおよび取扱説明書を収めたCD 55082182
 オープンエンドレンチ 10/13 55061923
 六角レンチセット SW2-8 55061932

・ホイール取付けユニット D180 55064168・コレット 17 mm 22000263

・コレット 19 mm・コレット 21 mm・六角ドライバー Tハンドル 5x200・55061933

#### 発注コード

	型式(	CRV	4A 🔙 🛚	
センササイズ			<b>↑</b>	<b>^</b>
乗用車用		1		
トラック用		2		
プロセッサ				
プロセッサなし		0		
プロセッサ付**		1		_

<sup>\*\*</sup> 標準構成

#### 発注例

ホイール1個の測定用:型式RV-4センサ、乗用車用、プロセッサ付CRV4A11

1軸のホイール2個の測定用:型式RV-4センサ、乗用車用、プロセッサ付CRV4A11

+

RV-4センサ、乗用車用、プロセッサなし CRV4A10



18012482

55065078

図 5: RV-4センサを車に取付け(2軸測定)

※本データシート全部または一部を、無断で複写・複製することは法律で禁止されています。

2015年4月作成

Page 4/4